



UR3 Technická specifikace

Obj.č. 110103

Šestiosé robotické rameno s pracovním dosahem 500 mm

Hmotnost:	11 kg		
Manipulační zatížení:	3 kg		
Dosah:	500 mm		
Rozsah kloubů:	+/- 360° Neomezené otáčení na koncovém kloubu		
Rychlost:	Všechny klouby zápěstí: 360 stupňů/s Ostatní klouby: 180 stupňů/s Nástroj: Typicky 1 m/s		
Opakovatelná přesnost:	+/- 0,1 mm		
Púdorys:	Ø118 mm		
Volnost pohybu:	6 otočných kloubů		
Rozměry kontroléru (ŠxVxH):	475 mm x 423 mm x 268 mm		
Porty I/O:		Kontrolér	Připojení nástroje
	Digitální vstup	16	2
	Digitální výstup	16	2
	Analogový vstup	2	2
	Analogový výstup	2	-
Napájení vstupů a výstupů:	24 V 2 A kontrolér a 12 V/24 V 600 mA nástroj		
Komunikace:	TCP/IP 100 Mbit: IEEE 802.3u, 100BASE-TX Ethernetová zásuvka & Modbus TCP		
Programování:	Grafické uživatelské rozhraní Polyscope na 12palcové dotykové obrazovce s upevněním		
Hlučnost:	Poměrně tichý		
Stupeň krytí IP:	IP64		
Příkon:	Cca 100 W při používání typického programu		
Bezpečnost:	15 pokročilých nastavitelných bezpečnostních funkcí		
Materiály:	Hliník, plast PP		
Teplota:	Robot může pracovat při teplotách v rozmezí 0 – 50 °C*		
Napájení:	100-240 VAC, 50-60 Hz		
Kabeláž:	Kabel mezi robotem a kontrolérem (6 m) Kabel mezi dotykovou obrazovkou a kontrolérem (4,5 m)		

*) Při trvale vysoké rychlosti otáčení kloubů platí nižší okolní teplota.

Universal Robots A/S
Energivej 25
DK-5260 Odense S
Dánsko
+45 89 93 89 89

www.universal-robots.com
sales@universal-robots.com

NOVÉ RYSY:

Absolutní enkodéry
Nastavitelné bezpečnostní parametry
TÜV certifikace pro provoz ve spolupráci s lidmi

